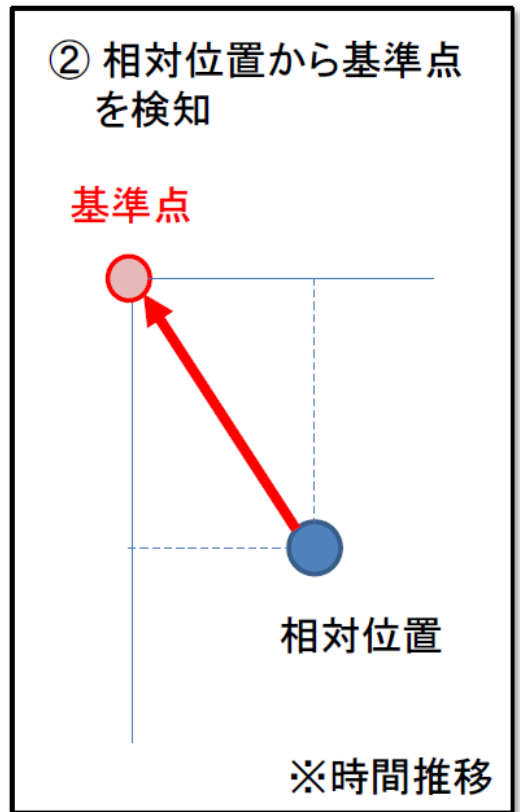
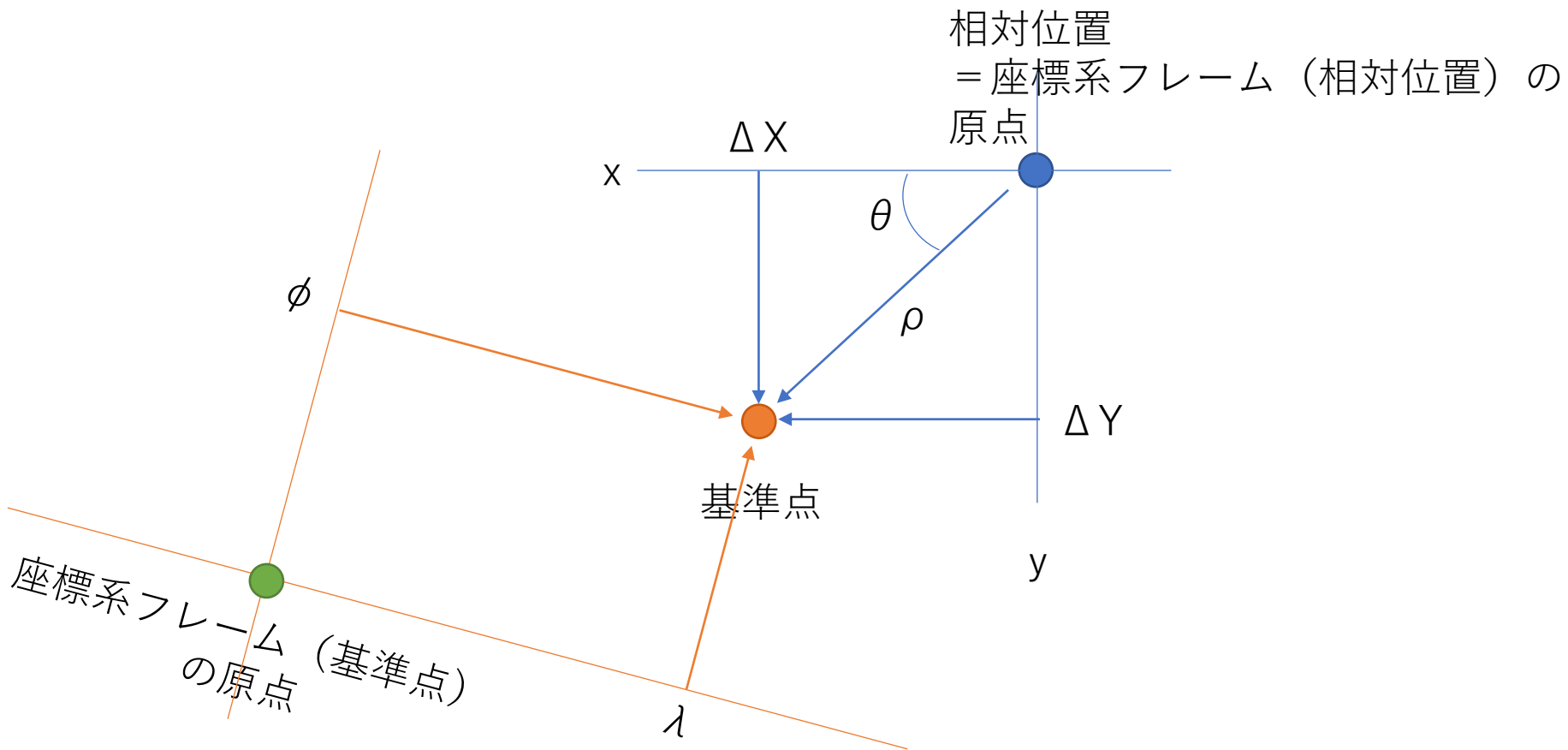
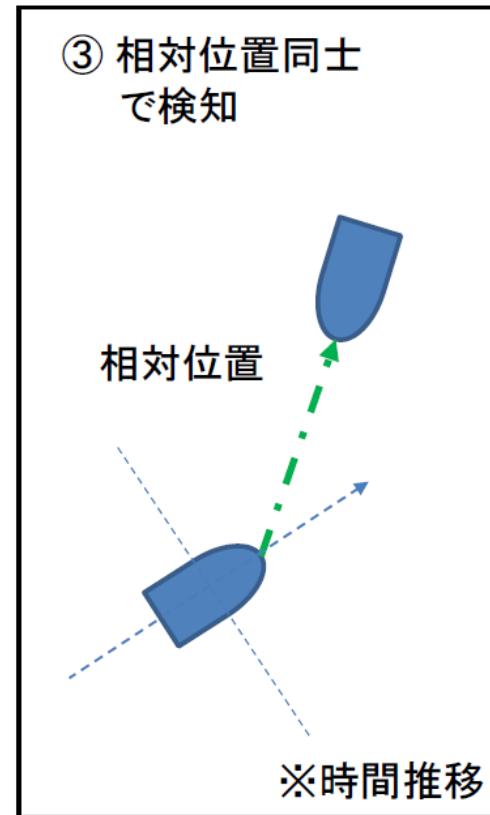
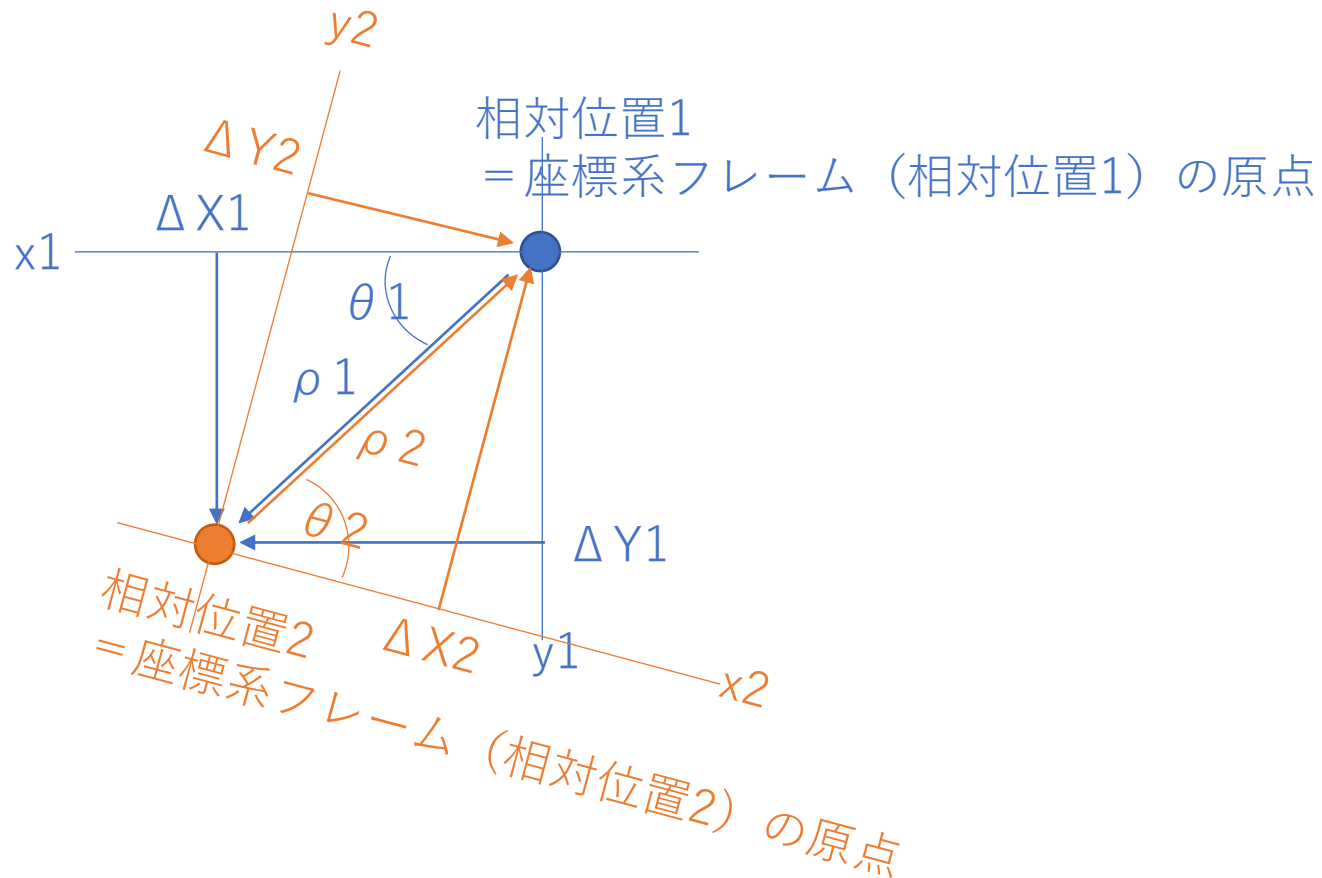


座標系フレーム	基準点の座標	相対位置の座標	備考
座標系フレーム (基準点)	$\phi, \lambda$	【やりたいこと?】 $(\Delta X, \Delta Y)$ や $(\rho, \theta)$ を知って、相対位置の座標 (座標系フレーム (基準点)) を求めること。	<ul style="list-style-type: none"> <li>● やりたいこと? は、座標系フレーム (基準点) と座標系フレーム (相対位置) の間で座標変換ができるときのみ可能。</li> <li>● 座標系フレーム (基準点) が国際・国家基準に則っている場合は「絶対座標」。</li> </ul>
座標系フレーム (相対位置)	0, 0 (原点)	$(\Delta X, \Delta Y)$ や $(\rho, \theta)$	



座標系フレーム	基準点の座標	相対位置の座標	備考
座標系フレーム（基準点）	$\phi, \lambda$	【やりたいこと？】 $(\Delta X, \Delta Y)$ や $(\rho, \theta)$ を知って、相対位置の座標（座標系フレーム（基準点））を 求めること。	<ul style="list-style-type: none"> <li>● やりたいこと？は、座標系フレーム（基準点）と座標系フレーム（相対位置）の間で座標変換ができるときのみ可能。</li> <li>● 座標系フレーム（基準点）が国際・国家基準に則っている場合は「絶対座標」。</li> </ul>
座標系フレーム（相対位置）	$(\Delta X, \Delta Y)$ や $(\rho, \theta)$	0, 0（原点）	



座標系フレーム	相対位置1の座標	相対位置2の座標	備考
座標系フレーム (相対位置1)	0, 0 (原点)	$(\Delta X1, \Delta Y1)$ や $(\rho 1, \theta 1)$	<ul style="list-style-type: none"> <li>● やりたいこと? は、座標系フレーム (相対位置1) と座標系フレーム (相対位置2) の間で座標変換ができる時のみ可能。</li> </ul>
座標系フレーム (相対位置2)	$(\Delta X2, \Delta Y2)$ や $(\rho 2, \theta 2)$	0, 0 (原点)	